

Théorème « Produit vectoriel en composantes »

Soit $\vec{v} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{pmatrix}$ deux vecteurs de l'espace \mathbb{R}^3 . Alors $\vec{v} \times \vec{w} = \begin{pmatrix} v_2 \cdot w_3 - v_3 \cdot w_2 \\ -(v_1 \cdot w_3 - v_3 \cdot w_1) \\ v_1 \cdot w_2 - v_2 \cdot w_1 \end{pmatrix}$

Démonstration

On écrit : $\vec{v} = v_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + v_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + v_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = v_1 \cdot \vec{i} + v_2 \cdot \vec{j} + v_3 \cdot \vec{k}$; de même $\vec{w} = w_1 \cdot \vec{i} + w_2 \cdot \vec{j} + w_3 \cdot \vec{k}$

car [ARG 1:]

On a : $\vec{v} \times \vec{w} = (v_1 \cdot \vec{i} + v_2 \cdot \vec{j} + v_3 \cdot \vec{k}) \times (w_1 \cdot \vec{i} + w_2 \cdot \vec{j} + w_3 \cdot \vec{k})$,

car [ARG 2:]

$$\begin{aligned} &= [(v_1 \cdot \vec{i})x(w_1 \cdot \vec{i})] + [(v_1 \cdot \vec{i})x(w_2 \cdot \vec{j})] + [(v_1 \cdot \vec{i})x(w_3 \cdot \vec{k})] \\ &\quad + [(v_2 \cdot \vec{j})x(w_1 \cdot \vec{i})] + [(v_2 \cdot \vec{j})x(w_2 \cdot \vec{j})] + [(v_2 \cdot \vec{j})x(w_3 \cdot \vec{k})] \\ &\quad + [(v_3 \cdot \vec{k})x(w_1 \cdot \vec{i})] + [(v_3 \cdot \vec{k})x(w_2 \cdot \vec{j})] + [(v_3 \cdot \vec{k})x(w_3 \cdot \vec{k})] \end{aligned}$$

car [ARG 3:]

$$\begin{aligned} &= [v_1 w_1 \cdot (\vec{i} \times \vec{i})] + [v_1 w_2 \cdot (\vec{i} \times \vec{j})] + [v_1 w_3 \cdot (\vec{i} \times \vec{k})] \\ &\quad + [v_2 w_1 \cdot (\vec{j} \times \vec{i})] + [v_2 w_2 \cdot (\vec{j} \times \vec{j})] + [v_2 w_3 \cdot (\vec{j} \times \vec{k})] \\ &\quad + [v_3 w_1 \cdot (\vec{k} \times \vec{i})] + [v_3 w_2 \cdot (\vec{k} \times \vec{j})] + [v_3 w_3 \cdot (\vec{k} \times \vec{k})] \end{aligned}$$

car [ARG 4:]

$$\begin{aligned} &= [v_1 w_1 \cdot \vec{0}] + [v_1 w_2 \cdot \vec{k}] + [v_1 w_3 \cdot (-\vec{j})] \\ &\quad + [v_2 w_1 \cdot (-\vec{k})] + [v_2 w_2 \cdot \vec{0}] + [v_2 w_3 \cdot \vec{i}] \\ &\quad + [v_3 w_1 \cdot \vec{j}] + [v_3 w_2 \cdot (-\vec{i})] + [v_3 w_3 \cdot \vec{0}] \end{aligned}$$

car [ARG 5:]

$$= \vec{0} + (v_2 w_3 - v_3 w_2) \vec{i} + \vec{0} + (v_3 w_1 - v_1 w_3) \vec{j} + \vec{0} + (v_1 w_2 - v_2 w_1) \vec{k}$$

car [ARG 6:]

$$= (v_2 w_3 - v_3 w_2) \vec{i} + (v_3 w_1 - v_1 w_3) \vec{j} + (v_1 w_2 - v_2 w_1) \vec{k}$$

car [ARG 7:]

$$= (v_2 w_3 - v_3 w_2) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + (v_3 w_1 - v_1 w_3) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (v_1 w_2 - v_2 w_1) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

car [ARG 8:]

$$= \begin{pmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 \\ v_3 w_1 - v_1 w_3 \\ v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{pmatrix}$$

car [ARG 9:]

$$= \begin{pmatrix} v_2 w_3 - v_3 w_2 \\ -(v_1 w_3 - v_3 w_1) \\ v_1 w_2 - v_2 w_1 \end{pmatrix}$$

car [ARG 10:]